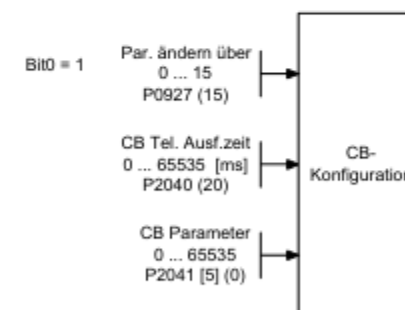
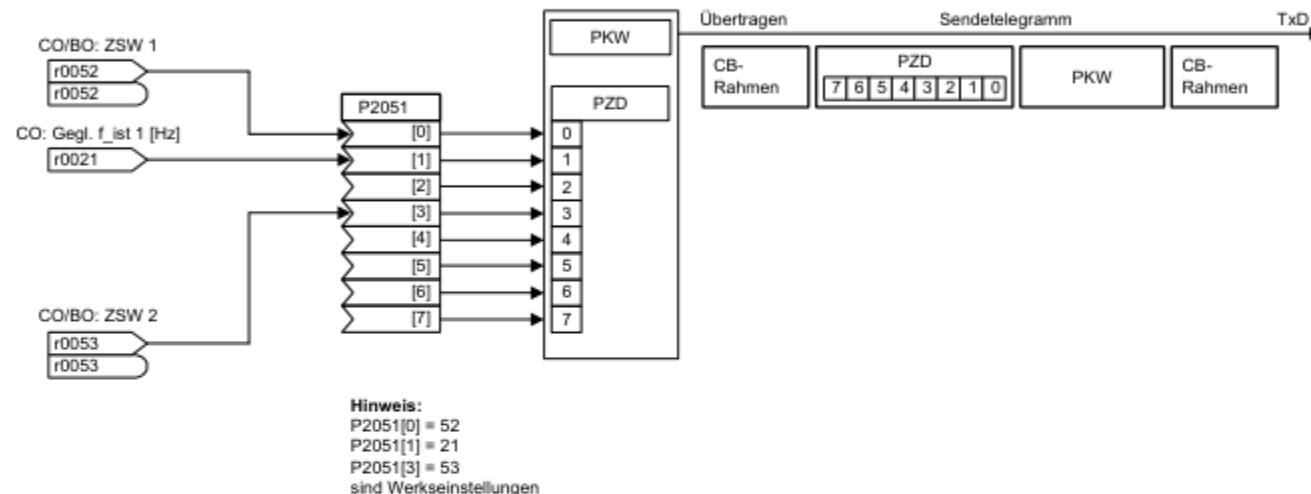


- Bit00 Bereit
 - Bit01 Betriebsbereit
 - Bit02 Betrieb
 - Bit03 Fehler aktiv
 - Bit04 OFF2 aktiv
 - Bit05 OFF3 aktiv
 - Bit06 ON Sperre aktiv
 - Bit07 Warnung aktiv
 - Bit08 Sollwert-Abweichung / Istwert
 - Bit09 PZD-Regler
 - Bit10 Maximalfrequenz erreicht
 - Bit11 Warnung: Motor-Stromgrenze
 - Bit12 Motorhaltebremse aktiv
 - Bit13 Motor-Überlast
 - Bit14 Motor-Rechtslauf
 - Bit15 Umrichter-Überlast
-
- Bit00 DC-Bremse aktiv
 - Bit01 Ist-Freq. r0021 > P2167 (f_off)
 - Bit02 Ist-Freq. r0021 > P1080
 - Bit03 Iststrom r0027 >= P2170
 - Bit04 Ist-Freq. r0021 >= P2155 (f_1)
 - Bit05 Ist-Freq. r0021 < P2155 (f_1)
 - Bit06 Ist-Freq. r0021 >= setpoint
 - Bit07 Act. Vdc r0026 < P2172
 - Bit08 Act. Vdc r0026 > P2172
 - Bit09 Hochlauf beendet
 - Bit10 PID-Ausgang r2294 == P2292 (PID_min)
 - Bit11 PID-Ausgang r2294 == P2291 (PID_max)
 - Bit14 Download-Daten vom AOP auf 0 gesetzt
 - Bit15 Download-Daten vom AOP auf 1 gesetzt



1	2	3	4	5	6	7	8
Externe Schnittstellen					2710_CBonCOM.vsd	Funktionsplan	
CB an COM-Link, senden					16.01.2006 V2.1	MICROMASTER 440	
							- 2710 -